

Exercise 1. Klassische Wirkung

- (a) Wir variieren die Bahn $q \rightarrow q + \delta q$ ($\dot{q} \rightarrow \dot{q} + \delta \dot{q}$) bei fixierten Endpunkten, d.h. $\delta q(t_a) = \delta q(t_b) = 0$. Dies ergibt

$$\delta S = \int_{t_a}^{t_b} dt \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q} \delta q + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \delta \dot{q} \right). \quad (\text{S.1})$$

Mit $\delta \dot{q} = \frac{d}{dt} \delta q$ können wir den zweiten Term partiell integrieren. Wir erhalten

$$\delta S = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \delta q \Big|_{t_a}^{t_b} + \int_{t_a}^{t_b} dt \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \right) \delta q. \quad (\text{S.2})$$

Die Endpunkte sind fixiert, d.h.

$$\frac{\delta S}{\delta q} = \int_{t_a}^{t_b} dt \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \right) = 0. \quad (\text{S.3})$$

Daraus erhalten wir die Euler-Lagrange-Gleichung

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} = 0. \quad (\text{S.4})$$

- (b) Zur Bestimmung der klassischen Bahnen benutzen wir die Euler-Lagrange-Gleichung aus a). Anschliessend integrieren wir entlang dieser Bahnen, um die klassische Wirkung zu erhalten.

- (i) Für ein freies Teilchen ist die Bewegung wohl bekannt

$$q(t) = vt + q_0 = \frac{q_b}{t_b} t \quad (\text{S.5})$$

damit ergibt sich die klassische Wirkung zu

$$S = \int_{t_a}^{t_b} \frac{m \dot{q}^2}{2} dt = \frac{m}{2} \int_0^{t_b} \left(\frac{q_b}{t_b} \right)^2 dt = \frac{m}{2} \frac{q_b^2}{t_b}. \quad (\text{S.6})$$

- (ii) Die klassische Lösung des harmonischer Oszillators lautet

$$q(t) = A \sin(\omega t + \varphi) \quad (\text{S.7})$$

Die Randbedingungen ergeben $\varphi = 0$ and $A = q_b / \sin(\omega t_b)$. Damit ergibt sich die Wirkung zu

$$S = \frac{m \omega^2 A^2}{2} \int_0^{t_b} \cos(2\omega t) dt = \frac{m \omega A^2}{2} \sin(\omega t_b) \cos(\omega t_b) = \frac{m \omega q_b^2}{2 \tan(\omega t_b)}. \quad (\text{S.8})$$

- (iii) Die klassische Lösung eines konstanten Kraftfeldes lautet

$$q(t) = -\frac{F}{2m} t^2 + Ct, \quad (\text{S.9})$$

wobei $C = \frac{F}{2m} t_b + \frac{q_b}{t_b}$. Damit ergibt sich die Wirkung zu

$$S = \int_0^{t_b} \left(\frac{F^2}{m} t^2 - 2FCt + \frac{mC^2}{2} \right) dt = -\frac{F^2 t_b^3}{24m} - \frac{F q_b t_b}{2} + \frac{m q_b^2}{2 t_b}. \quad (\text{S.10})$$

(c) Die allgemeine Variation ist gegeben durch:

$$\delta S = S[q + \delta q; t_a + \delta t_a, t_b + \delta t_b] - S[q; t_a, t_b]. \quad (\text{S.11})$$

Einsetzen der Definition des Wirkungsfunktional ergibt:

$$\begin{aligned} \delta S &= \int_{t_a + \delta t_a}^{t_b + \delta t_b} \mathcal{L}[q(t) + \delta q(t), \dot{q}(t) + \delta \dot{q}(t), t] dt - \int_{t_a}^{t_b} \mathcal{L}[q(t), \dot{q}(t), t] dt \\ &= \int_{t_a}^{t_b} (\mathcal{L}[q(t) + \delta q(t), \dot{q}(t) + \delta \dot{q}(t), t] - \mathcal{L}[q(t), \dot{q}(t), t]) dt \\ &\quad + \int_{t_b}^{t_b + \delta t_b} \mathcal{L}[q(t) + \delta q(t), \dot{q}(t) + \delta \dot{q}(t), t] dt - \int_{t_a}^{t_a + \delta t_a} \mathcal{L}[q(t) + \delta q(t), \dot{q}(t) + \delta \dot{q}(t), t] dt \\ &= \int_{t_a}^{t_b} dt \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q} \delta q(t) + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \delta \dot{q}(t) \right) + \mathcal{L}[q(t_b), \dot{q}(t_b), t_b] \delta t_b - \mathcal{L}[q(t_a), \dot{q}(t_a), t_a] \delta t_a \\ &= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \delta q(t) \Big|_{t_a}^{t_b} + \int_{t_a}^{t_b} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \right) \delta q(t) dt + \mathcal{L}[q(t), \dot{q}(t), t] \delta t \Big|_{t_a}^{t_b} \\ &= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \delta q(t) \Big|_{t_a}^{t_b} + \mathcal{L}[q(t), \dot{q}(t), t] \delta t \Big|_{t_a}^{t_b}. \end{aligned} \quad (\text{S.12})$$

Im letzten Schritt haben wir verwendet, dass die klassische Bahn die Euler-Lagrange-Gleichung erfüllt. Mit $\delta q(t_i) = \delta q_i - \dot{q}(t_i) \delta t_i$ erhalten wir

$$\begin{aligned} \delta S &= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \delta q \Big|_{t_a}^{t_b} + \left(\mathcal{L} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \dot{q} \right) \delta t \Big|_{t_a}^{t_b} \\ &= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} \delta q \Big|_{t_a}^{t_b} - \mathcal{H} \delta t \Big|_{t_a}^{t_b}, \end{aligned} \quad (\text{S.13})$$

wobei \mathcal{H} die Hamiltonfunktion ist und wir definieren $\delta q|_{t_i} = \delta q_i$, $\delta t|_{t_i} = \delta t_i$.

Variieren wir nun den Endpunkt $q_b \rightarrow \bar{q}_b = q_b + \delta q_b$ bei festgehaltenem q_a, t_a und t_b erhalten wir

$$\frac{\delta S}{\delta q_b} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}}(q_b, \dot{q}_b, t_b) = p_b, \quad (\text{S.14})$$

wobei wir den konjugierten Impuls p_b eingeführt haben.

Für eine Variation der Endzeit $t_b \rightarrow \bar{t}_b = t_b + \delta t_b$ mit $\delta q_a = \delta q_b = \delta t_a = 0$ erhalten wir

$$\frac{\delta S}{\delta t_b} = -\mathcal{H}(q_b, p_b, t_b) \quad (\text{S.15})$$

Exercise 2. Gaußsche Integrale

(a) Einerseits gilt

$$\iint_{\mathbb{R}^2} e^{-a(x^2+y^2)} dx dy = \int e^{-ax^2} dx \int e^{-ay^2} dy = \left(\int e^{-ax^2} dx \right)^2. \quad (\text{S.16})$$

Andererseits ergibt direkte Integration unter Verwendung von Polarkoordinaten $\{r, \varphi\}$

$$\iint_{\mathbb{R}^2} e^{-a(x^2+y^2)} dx dy = \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\infty dr r e^{-ar^2} \stackrel{ar^2 \rightarrow t}{=} \frac{\pi}{a} \int_0^\infty dt e^{-t} = \frac{\pi}{a}. \quad (\text{S.17})$$

Daraus folgt $\int e^{-ax^2} dx = \sqrt{\pi/a}$.

Für die Gauss-Verteilung substituiere $y = x/(\sqrt{2}\sigma)$ und wir erhalten

$$\frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \int_{-\infty}^{\infty} dx e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2}} = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} dy e^{-y^2} = 1. \quad (\text{S.18})$$

- (b) Der Exponent kann durch quadratische Ergänzung auf die Form eines Gaußschen Integrals gebracht werden. Damit ergibt sich

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-ax^2+bx+c} dx = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-a(x-\frac{b}{2a})^2+\frac{b^2}{4a}+c} dx = \sqrt{\frac{\pi}{a}} e^{\frac{b^2}{4a}+c}.$$

- (c) Mit quadratischer Ergänzung erhalten wir

$$\begin{aligned} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{x^2}{2}} e^{-ikx} dx &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{x^2}{2}-ikx} dx \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{1}{2}(x+ik)^2-\frac{k^2}{2}} dx \\ &= \frac{1}{\sqrt{\pi}} e^{-\frac{k^2}{2}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-y^2} dy \\ &= e^{-\frac{k^2}{2}}, \end{aligned} \quad (\text{S.19})$$

wobei wir im vorletzten Schritt die Substitution $y = 1/\sqrt{2}(x + ik)$ benutzt haben.

- (d) * Zunächst wird eine beliebige Zeit t_c gewählt, wobei $t_a < t_c < t_b$. Damit ergibt sich

$$\begin{aligned} \int dx_c K(b, c) K(c, a) &= \frac{m}{2\pi i \hbar \sqrt{t_{bc} t_{ca}}} \int dx_c \exp \frac{im(x_b - x_c)^2}{2\hbar t_{bc}} \exp \frac{im(x_c - x_a)^2}{2\hbar t_{ca}} \\ &= \frac{m}{2\pi i \hbar \sqrt{t_{bc} t_{ca}}} \int dx_c \exp \left\{ \frac{im}{2\hbar t_{bc} t_{ca}} [t_{ba} x_c^2 - 2(t_{ca} x_b + t_{bc} x_a) x_c + t_{ca} x_b^2 + t_{bc} x_a^2] \right\} \\ &= \frac{m}{2\pi i \hbar \sqrt{t_{bc} t_{ca}}} \sqrt{-\frac{2\pi \hbar t_{bc} t_{ca}}{imt_{ba}}} \exp \left\{ \frac{m(t_{ca} x_b + t_{bc} x_a)^2}{2\hbar i t_{bc} t_{ca} t_{ba}} + \frac{im}{2\hbar t_{bc} t_{ca}} (t_{ca} x_b^2 + t_{bc} x_a^2) \right\} \\ &= \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar t_{ba}}} \exp \left\{ \frac{im}{2\hbar t_{ba}} \left[-\frac{(t_{ca} x_b + t_{bc} x_a)^2}{t_{bc} t_{ca}} + \frac{t_{ba}(t_{ca} x_b^2 + t_{bc} x_a^2)}{t_{bc} t_{ca}} \right] \right\} \\ &= \sqrt{\frac{m}{2\pi i \hbar t_{ba}}} \exp \frac{im(x_b - x_a)^2}{2\hbar t_{ba}} = K(b, a). \end{aligned}$$

Hier wurde die Integration über x_c unter Verwendung von (b) durchgeführt.

Exercise 3. Plancksches Strahlungsgesetz (1900)

- (a) Der Nenner ergibt sofort $1/\beta$. Für den Zähler nutzen wir aus, dass der Integrand geschrieben werden kann als $-\partial_\beta(e^{-\beta E})$. Der Zähler $-\partial_\beta(1/\beta) = 1/\beta^2$ ergibt sich somit durch Ableitung des Nenners und wir finden

$$\langle E \rangle_{\text{klass.}} = 1/\beta = k_B T. \quad (\text{S.20})$$

- (b) Die diskrete Summe berechnen wir ebenso. Der Nenner entpuppt sich als eine einfache geometrische Reihe und wir finden $e^{\beta\hbar\omega}/(e^{\beta\hbar\omega} - 1)$. Der Zähler ist die Ableitung des Nenners nach $-\beta$. Daraus ergibt sich dann

$$\langle E \rangle_{\text{quant.}} = \frac{\hbar\omega}{e^{\beta\hbar\omega} - 1}. \quad (\text{S.21})$$

- (c) Entwickeln wir den Ausdruck (S.21) in den Grenzfällen $kT \gg \hbar\omega$ und $kT \ll \hbar\omega$ finden wir

$$\langle E \rangle_{\text{quant.}} = \begin{cases} k_B T & \text{wenn } \hbar\omega \ll k_B T \\ \hbar\omega e^{-\beta\hbar\omega} & \text{wenn } \hbar\omega \gg k_B T. \end{cases} \quad (\text{S.22})$$

Im Grenzfall kleiner Modenenergien (verglichen mit der Temperatur) konvergiert der Ausdruck (S.21) zum klassischen Ausdruck (S.20). Für hohe Energien $\hbar\omega \gg k_B T$ wird der Erwartungswert hingegen exponentiell gedämpft.

- (d) Wir erhalten

$$\begin{aligned} U &= 2 \frac{V}{(2\pi)^3} \int dk^3 \frac{\hbar\omega_k}{e^{\beta\hbar\omega_k} - 1} \\ &= 2 \frac{V}{(2\pi)^3} \int dk 4\pi k^2 \frac{\hbar ck}{e^{\beta\hbar ck} - 1} \\ &= \frac{V}{\pi^2} \frac{\hbar c}{(\beta\hbar c)^4} \int dx \frac{x^3}{e^x - 1} \\ &= \frac{V}{\pi^2} \frac{(k_B T)^4}{(\hbar c)^3} \frac{\pi^4}{15} \\ &= \frac{V \pi^2}{15} \frac{(k_B T)^4}{(\hbar c)^3}, \end{aligned} \quad (\text{S.23})$$

wobei wir die Substitution $x = \beta\hbar ck$ benutzt haben.

Im klassischen Fall würden wir $\sum_{k,\lambda} k_B T = \infty$ erhalten, was offensichtlich keinen Sinn macht. Die quantenmechanische Sichtweise ergibt uns ein konvergentes Resultat.